

О МЕТОДАХ НАХОЖДЕНИЯ ДОХОДОВ В НМ-СЕТЯХ С ЗАВИСИМЫМИ ОТ ВРЕМЕНИ ИНТЕНСИВНОСТЯМИ ОБСЛУЖИВАНИЯ ЗАЯВОК

1. Введение. Рассмотрим НМ (Howard-Matalytski) – сеть произвольной структуры с однотипными заявками, состоящую из n систем обслуживания (СМО) S_1, S_2, \dots, S_n . Заявка при переходе из одной СМО в другую приносит последней системе некоторый доход и соответственно доход первой системы уменьшается на эту величину [1]. Рассмотрим случай, когда доходы от переходов между состояниями сети являются детерминированными функциями, зависящими от состояний сети и времени, а СМО сети являются однолинейными. Предполагается, что параметры обслуживания заявок в СМО, зависят от времени, т.е. если в момент времени t на обслуживании в i -ой СМО находится заявка, то в интервале $[t; t + \Delta t]$ ее обслуживание закончится с вероятностью $\mu_i(t)\Delta t + o(\Delta t)$, $i = \overline{1, n}$.

В работе представлены методы нахождения ожидаемых доходов систем сети за время t при условии, что нам известны их доходы в начальный момент времени. Примеры использования НМ-сетей при прогнозировании доходов от межбанковских платежей в банковских сетях, сети Интернет, страховых компаниях, логистических транспортных системах, расходов на содержание гибкого вычислительного кластера описаны в [1].

2. Ожидаемые доходы систем сети. Обозначим через $v_i(k, t)$ – полный ожидаемый доход, который получает система S_i за время t , если в начальный момент времени сеть находится в состоянии k ; $r_i(k)$ – доход системы S_i в единицу времени, когда сеть находится в состоянии k ; I_i – вектор размерности n с нулевыми компонентами, за исключением компоненты с номером i , которая равна 1; $r_{0i}(k + I_i, t)$ – доход системы S_i , когда сеть совершает переход из состояния (k, t) в состояние $(k + I_i, t + \Delta t)$ за время Δt ; $-R_{0i}(k - I_i, t + \Delta t)$ – доход этой системы, если сеть совершает переход из состояния (k, t) в состояние $(k - I_i, t + \Delta t)$; $r_{ij}(k + I_i - I_j, t + \Delta t)$ – доход системы S_i , (расход или убыток системы S_j), когда сеть изменяет свое состояние из (k, t) на $(k + I_i - I_j, t + \Delta t)$ за время Δt , $i, j = \overline{1, n}$.

Пусть сеть находится в состоянии (k, t) . В течение интервала времени Δt она может остаться в состоянии k или перейти в состояния $(k - I_i), (k + I_i), (k + I_i - I_j)$, $i, j = \overline{1, n}$. Если сеть остается в состоянии $(k, t + \Delta t)$, то ожидаемый доход системы S_i составит $r_i(k)\Delta t$ плюс ожидаемый доход $v_i(k, t)$, который она получит за оставшиеся t единиц времени. Вероятность такого события равна $1 - (\lambda + \sum_{j=1}^n \mu_j(t)u(k_j))\Delta t + o(\Delta t)$, где $u(x) = \begin{cases} 1, x \geq 0, \\ 0, x < 0, \end{cases}$ – функция Хевисайда. Если же сеть перейдет в состояние $(k + I_i, t + \Delta t)$ с вероятностью $\lambda p_{0i}\Delta t + o(\Delta t)$, то доход системы S_i составит $[r_{0i}(k + I_i, t) + v_i(k + I_i, t)]$, а если в состояние $(k - I_i, t + \Delta t)$ с вероятностью $\mu_i(t)u(k_i)p_{0i}\Delta t + o(\Delta t)$, то доход этой системы составит $[-R_{0i}(k - I_i, t) + v_i(k - I_i, t)]$, $i = \overline{1, n}$. Аналогично, если сеть переходит из состояния (k, t) в состояние $(k + I_i - I_j, t + \Delta t)$ с вероятностью $\mu_j(t)u(k_j)p_{ji}\Delta t + o(\Delta t)$, она приносит системе S_i доход в размере $r_{ij}(k + I_i - I_j, t)$ плюс ожидаемый доход сети за оставшееся время, если бы начальным состоянием сети было состояние $(k + I_i - I_j, t)$.

Тогда, используя формулу полной вероятности для математического ожидания, для ожидаемого дохода системы S_i получаем систему разностно-дифференциальных уравнений (РДУ):

$$\begin{aligned} \frac{dv_i(k, t)}{dt} = & -[\lambda + \sum_{j=1}^n \mu_j(t)u(k_j)]v_i(k, t) + \sum_{j=1}^n [\lambda p_{0j}v_i(k + I_j, t) + \mu_j(t)u(k_j)p_{j0}v_i(k - I_j, t)] + \\ & + \sum_{\substack{j=1 \\ j \neq i}}^n [\mu_j(t)u(k_j)p_{ji}v_i(k + I_i - I_j, t) + \mu_i(t)u(k_i)p_{ij}v_i(k - I_i + I_j, t)] + \\ & + \sum_{\substack{j=1 \\ j \neq i}}^n [\mu_j(t)u(k_j)p_{ji}r_{ij}(k + I_i - I_j, t) + \mu_i(t)u(k_i)p_{ij}r_{ij}(k - I_i + I_j, t)] + \end{aligned}$$

$$+ \sum_{\substack{c,s=1 \\ c,s \neq i}}^n \mu_s(t)u(k_s)p_{sc}v_i(k+I_c-I_s,t) + \lambda p_{0i}r_{0i}(k+I_i,t) - \mu_i(t)u(k_i)p_{i0}R_{0i}(k-I_i,t) + r_i(k). \quad (1)$$

Число уравнений в этой системе равно числу состояний сети.

Для замкнутых сетей система уравнений (1) может быть сведена к системе конечного числа линейных неоднородных ДУ, которая в матричной форме может быть записана в виде

$$\frac{dV_i(t)}{dt} = Q_i(t) + A(t)V_i(t), \quad i = \overline{1, n}, \quad (2)$$

где $V_i^T(t) = (v_i(1,t), K, v_i(l,t))$ – вектор доходов системы S_i , l – число состояний сети.

3. О методах решения системы (2). Решение системы (2) можно найти, используя метод преобразований Лапласа. Пусть $U_i(s)$, $G_i(s)$, $W(s)$ – вектора преобразований Лапласа функций $v_i(j,t)$, $Q_i(t)$, $A(t)$, $i = \overline{1, l}$ соответственно. Тогда $sU_i(s) - V_i(0) = G_i(s) + f_i(W(s), U_i(s))$. Решая это функциональное уравнение относительно $U_i(s)$, получим:

$$U_i(s) = F_i(G_i(s), W(s)), \quad i = \overline{1, n}. \quad (3)$$

Взяв обратное преобразование Лапласа от обеих частей равенства (3), можно найти функции $v_i(j,t)$, $i = \overline{1, l}$.

Пример 1. Рассмотрим метод преобразований Лапласа на примере замкнутой сети небольшой размерности. Пусть имеется сеть со следующими параметрами: $n = 2$, число заявок в сети $K = 2$, и матрицей вероятностей переходов заявок между СМО сети:

$$P = \|p_{ij}\|_{2 \times 2} = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}.$$

Интенсивности обслуживания задаются функциями $\mu_1(t) = at$, $\mu_2(t) = e^{t-b}$. Поскольку сеть замкнута, то число ее состояний равно $l = C_{n+K-1}^{n-1} = 3$, это будут состояния (0,2), (1,1), (2,0). Переобозначим их соответственно 1, 2, 3. Предположим, что доходы $r(k,t)$, $R(k,t)$ не зависят от времени и равны $r(1) = 6$, $r(2) = 4$, $r(3) = 3$, $R(1) = 2$, $R(2) = 1$, $R(3) = 5$. Система (2) в данном случае имеет вид:

$$\begin{cases} v_1'(1,t) = 3 - 4e^{t-b} - 2e^{t-b}tv_1(1,t) + 5e^{t-b}tv_1(2,t), \\ v_1'(2,t) = 1 - 2e^{t-b} + 6at + atv_1(1,t) + (-e^{t-b} - at)v_1(2,t) + 3e^{t-b}v_1(3,t), \\ v_1'(3,t) = 6 + 2at + atv_1(2,t) - 2atv_1(3,t). \end{cases}$$

Зададим для нее вектор начальных условий:

$$V(0) = (34, 25, 10).$$

Вектора $Q_1(t)$, $Q_2(t)$, матрица $A(t)$ в данном случае имеют вид:

$$Q_1(t) = \begin{pmatrix} 3 - 4e^{t-b} \\ 1 - 2e^{t-b} + 6at \\ 6 + 2at \end{pmatrix}, \quad Q_2(t) = \begin{pmatrix} 5 - 6e^{t-b} \\ 1 - 6e^{t-b} + 8at \\ 3 + 1at \end{pmatrix}, \quad A(t) = \begin{pmatrix} -2e^{t-b} & 5e^{t-b} & 0 \\ at & -at - e^{t-b} & 3e^{t-b} \\ 0 & at & -2at \end{pmatrix}.$$

Проинтегрировав левую и правую части равенства (2) от 0 до t , получим:

$$\int_0^t dV_i(u) = \int_0^t Q_i(u)du + \int_0^t A(u)V_i(u)du. \quad (4)$$

Возьмем преобразование Лапласа от левой и правой частей. Из свойств преобразования Лапласа [2] имеем, что выражения $U_i(s) - \frac{V_i(0)}{s}$, $\frac{G_i(s)}{s}$, $e^{-b} \frac{U_i(s)}{s-1}$, $-\frac{aU_i'(s)}{s}$ являются преобразованиями Лапласа функций

$\int_0^t dV_i(u)$, $\int_0^t Q_i(u)du$, $\int_0^t e^{u-b}V_i(u)du$, $\int_0^t auV_i(u)du$ соответственно. Используя эти соотношения, из (4) получаем следующую систему уравнений:

$$\begin{cases} U_1(s) - \frac{34}{s} = \frac{2}{s} - \frac{6e^{-b}}{s-1} - \frac{5e^{-b}U_1(s)}{s-1} + \frac{4e^{-b}U_2(s)}{s-1}, \\ U_2(s) - \frac{25}{s} = \frac{6a}{s^2} - \frac{3e^{-b}}{s-1} + \frac{2}{s} - \frac{a}{s}U_1'(s) - \frac{2e^{-b}U_2(s)}{s-1} + \frac{a}{s}U_2'(s) + \frac{6e^{-b}U_3(s)}{s-1}, \\ U_3(s) - \frac{10}{s} = \frac{5a^2}{s^2} + \frac{4}{s} - \frac{a}{s}U_2'(s) + \frac{3a}{s}U_3'(s). \end{cases}$$

Из третьего уравнения выразив $U_3(s)$ через $U_2(s)$: $U_1(s) = \frac{23(s-1)}{s(s-1+e^{-b})} - \frac{e^{-b}(7+U_2(s))}{(s-1+e^{-b})}$ и подставив в первое и второе уравнения приведем полученную систему к следующей системе дифференциальных уравнений:

$$\begin{cases} \frac{ae^{-b} - a(s-1+e^{-b})}{s(s-1+e^{-b})}U_2'(s) - \left(\frac{2as}{(s-1+e^{-b})^2} + \frac{e^{-b}}{s-1} \right)U_2(s) - \frac{e^{-b}}{s-1}U_3(s) = \\ = \frac{7a+27s}{s^2} - \frac{4e^{-b}}{s-1} - \frac{23ae^{-b}s}{s^3(s-1+e^{-b})^2} - \frac{23a(s-1)}{s^3(s-1+e^{-b})}, \\ \frac{a}{s}U_2'(s) + 3\frac{a}{s}U_3'(s) - U_3(s) = \frac{7a^2}{s^2} + \frac{14}{s}. \end{cases}$$

Решая данную систему с помощью пакета Mathematica, получаем выражения для функций $U_1(s)$, $U_2(s)$, $U_3(s)$. Например, выражение для $U_2(s)$ имеет вид:

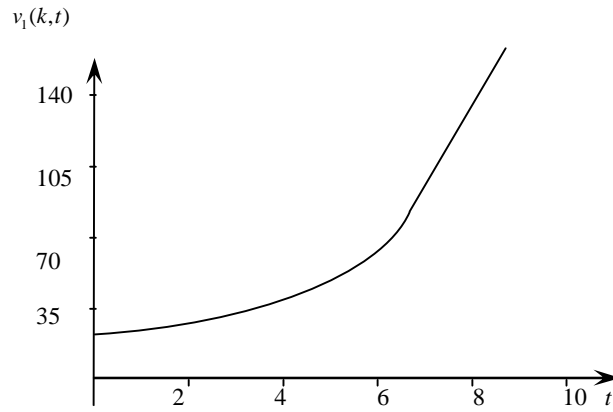
$$\begin{aligned} U_2(s) = & \frac{3e^{-b}}{(s-1)^2} + \frac{2as^2}{(s-1)^2(s^2-1)(s-1+e^{-b})} + \frac{e^{-b}(s-3)}{s(s+1)(s+2)^3} + \frac{2(s-3)e^{-b}}{(s+1)^2} + \\ & \frac{as}{(s+2)(s+4)} + \frac{e^{-b}}{s^4} + \frac{5}{s(s-3)^3} + \frac{s-1+e^{-b}}{a(s-3)^3} + 4 + 3e^{-\sqrt{4s}} + 2e^{-b} \frac{1}{(s-2)^2} \ln \frac{s-1}{s-5} + \frac{ae^{-b}}{(s-1)^2} + \\ & \frac{3e^{-b}s}{s(s+1)(s^2-1)} + \frac{2e^{-b}(s-3)(s-4)}{(s+2)^3(s+3)^2} + \frac{4as}{(s+2)(s+4)} + \frac{3e^{-b}}{s^5(s-1)^2} + \frac{11}{a\sqrt{s+1}(s-3)^2} + e^{-2t}. \end{aligned}$$

Взяв обратное преобразование Лапласа от них, получим выражения для ожидаемых доходов $v_i(j,t)$, $i = \overline{1, n}$.

Например, для дохода $v_2(2,t)$ при $a=1$, $b=1$ имеем:

$$\begin{aligned} v_2(2,t) = & -\frac{1}{9} + \frac{32}{8e^2} - 105e^{-1-3t} + \frac{126}{8}e^{-1-2t} + \frac{13e^{-1+t}}{4} - \frac{e^{-t}}{8} - \frac{e^{2+t-\frac{t}{e}}}{4} - \frac{2e^{-t}}{e} + \\ & + \frac{5e^{2t+4+\frac{t}{e}}}{3e} + \frac{e^{3t}}{27} - 2\frac{e^{5t}}{3e} + 3ate^{-4t} + \frac{e^{-t}}{8\sqrt{\pi t}^{\frac{3}{2}}} + \frac{2e^{-\frac{1}{t}}}{\sqrt{\pi t}^{\frac{3}{2}}} - \frac{2e^{4t-\frac{t}{e}}}{t} + \\ & + \frac{3e^{-8t}}{\sqrt{\pi t}} + \frac{2t}{e} - 23te^{-1-3t} + \frac{2e^{3t}}{t} - \frac{112}{4}te^{-1-2t} - \frac{11}{2}te^{-1-t} + \\ & + te^{t-1} + \frac{5te^t}{4} + \frac{(t+e)e^t}{e} - \frac{2}{9}te^{3t} + \frac{3t^2}{e} + \frac{53}{4}t^2 + \frac{t^3}{2e} + \frac{t^4}{13e} + \frac{e^{3t}}{18}. \end{aligned}$$

График данной функции представлен на рисунке 1.

Рис. 1 График дохода для состояния сети $k = (1,1)$

Рассмотрим случай, когда интенсивности обслуживания заявок в системах сети являются кусочно-постоянными функциями времени с несколькими интервалами постоянства, совпадающими для всех систем сети:

$$\mu_i(t) = \begin{cases} \mu_i^{(1)}, & t \in [0, t_1], \\ \mu_i^{(2)}, & t \in [t_1, t_2], \\ \dots \\ \mu_i^{(m)}, & t \in [t_{m-1}, T]. \end{cases}, \quad i = \overline{1, n}$$

Тогда систему уравнений (2) можно представить на различных интервалах в матричном виде:

$$\frac{dV_i^{(q)}(t)}{dt} = Q_i^{(q)}(t) + A^{(q)}V_i^{(q)}(t), \quad (5)$$

где $V_i^{(q)}(t) = (v_i^{(q)}(1, t), \dots, v_i^{(q)}(l, t))^T$ - вектор доходов системы S_i на q -ом интервале времени. Зададим вектора начальных условий: $V_i(0)$, $V_i^{(q)}(t_{q-1}) = V_i^{(q-1)}(t_{q-1})$, $q = \overline{1, m}$. Опишем, как можно найти решение системы (4) на различных интервалах времени. Умножив обе части системы (4) на $e^{-A^{(q)}t}$, получим

$$e^{-A^{(q)}t}V_i'(t) = e^{-A^{(q)}t}A^{(q)}V_i(t) + e^{-A^{(q)}t}Q_i(t)$$

или

$$e^{-A^{(q)}t}(V_i'(t) - A^{(q)}V_i(t)) = \frac{d}{dt}(e^{-A^{(q)}t}V_i(t)) = e^{-A^{(q)}t}Q_i(t),$$

откуда следует

$$e^{-A^{(q)}t}V_i(t) = V_i(0) + \int_0^t e^{-A^{(q)}\tau}Q_i(\tau)d\tau,$$

то есть

$$V_i(t) = e^{A^{(q)}t}V_i(0) + \int_0^t e^{A^{(q)}(t-\tau)}Q_i(\tau)d\tau,$$

где $e^{A^{(q)}t} = I + A^{(q)}t + \frac{A^{(q)2}t^2}{2!} + \dots + \frac{A^{(q)n}t^n}{n!} + \dots$ - матричная экспонента.

Число состояний $l = C_{n+K-1}^{n-1}$ является достаточно большим даже при относительно небольших n и K , поэтому число уравнений в системе (5) также будет достаточно большим. Прямой метод включает в себя задачу нахождения экспоненты матрицы с постоянными элементами. Используемые на данный момент реализации подобных алгоритмов в математических пакетах требуют огромных затрат машинной памяти и процессорного времени. Для более быстрого и эффективного вычисления матричной экспоненты можно использовать специальный алгоритм «быстрого» вычисления [3], основанный на формуле:

$$e^{A^{(q)}t} \approx \left(\sum_{s=0}^N \frac{(A^{(q)})^s}{s!} \left(\frac{t}{2^M} \right)^s \right)^{2^M},$$

где $N \geq 1$, $M \geq 0$ - некоторые целые числа. Сам алгоритм нахождения матричной экспоненты $e^{A^{(q)}t}$ с указанной точностью ϵ имеет следующий вид.

1. Находится $\|A^{(q)}\|_t$, где $\|A^{(q)}\| = \max_{1 \leq i \leq n} \sum_{j=1}^n |(a^{(q)})_{ij}|$, где $(a^{(q)})_{ij}$ – компонента матрицы $A^{(q)}$.

2. По заданному ε выбираются значения M и N из следующих соотношений:

$$M = \begin{cases} [z]+1, & \|A^{(q)}\|_t > v \\ 0, & \|A^{(q)}\|_t \leq v \end{cases}, \quad z = \frac{1}{\ln 2} \left(\ln \frac{\|A^{(q)}\|_t}{N+1} - \frac{1}{2(N+1)} \right) + N, \quad v = \frac{1}{2^N} (N+1) e^{\frac{1}{2(N+1)}},$$

где N находится из неравенства $\frac{e^{\|A^{(q)}\|_t \|A^{(q)}\|_t^{N+1}}}{2^{MN} (N+1)!} \leq \varepsilon$.

3. Полагаем $i := 0$ и организовываем цикл.

4. Полагаем, что $G := \sum_{s=0}^N \frac{(A^{(q)})^s}{s!} \left(\frac{t}{2^M} \right)^s$.

5. Увеличиваем счетчик i на единицу $i := i + 1$.

6. В 4 вместо G записываем G^2 .

7. Если $i < M$, то переходим к пункту 4.

8. Если $i = M$, то полагаем $e^{A^{(q)}t} \approx G$.

9. Конец алгоритма.

Пример 2. В данном примере рассматривается решение системы уравнений (2) вышеприведенным прямым методом. Рассмотрим замкнутую сеть со следующими параметрами: $n=4$, $K=4$, $T=10$, $m=3$, $t_1=4$, $t_2=6$ и матрицей вероятностей переходов заявок между СМО сети

$$P = \|p_{ij}\|_{4 \times 4} = \begin{pmatrix} 0 & \frac{1}{3} & \frac{1}{3} & \frac{1}{3} \\ 1 & 0 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

Интенсивности обслуживания заявок зададим в виде:

$$\mu_1(t) = \begin{cases} 20, t \in [0,4], \\ 10, t \in (4,6], \\ 11, t \in (6,10], \end{cases} \quad \mu_2(t) = \begin{cases} 12, t \in [0,4], \\ 15, t \in (4,6], \\ 9, t \in (6,10], \end{cases} \quad \mu_3(t) = \begin{cases} 12, t \in [0,4], \\ 17, t \in (4,6], \\ 14, t \in (6,10], \end{cases} \quad \mu_4(t) = \begin{cases} 15, t \in [0,4], \\ 18, t \in (4,6], \\ 13, t \in (6,10]. \end{cases}$$

В данном случае число состояний равно $l = C_{n+K-1}^{n-1} = 35$, это будут состояния $(0,0,0,4)$, $(0,0,1,3)$, $(0,0,2,2)$ и т.д. Переобозначим их соответственно от 1 до 35. Пусть доходы $r(k)$, $R(k)$ имеют следующий вид $r(1) = r(23) = 5$, $r(4) = r(17) = r(19) = r(34) = 4$, $r(5) = r(15) = r(26) = r(32) = 6$, $r(9) = 8$, $r(6) = r(29) = 3$, $r(2) = r(18) = r(31) = 9$,

$r(7) = r(11) = r(12) = r(21) = r(27) = 7$, $r(3) = 10$, $r(8) = r(16) = r(28) = r(33) = 2$,

$r(13) = r(20) = r(22) = r(24) = r(25) = r(30) = r(35) = 1$; $R(13) = R(24) = 1$, $R(33) = 3$, $R(17) = R(27) = 2$,

$R(1) = R(7) = R(8) = R(14) = R(18) = R(23) = 5$, $R(28) = R(29) = 8$,

$R(2) = R(10) = R(15) = R(16) = R(25) = R(34) = 10$, $R(9) = R(31) = 9$, $R(3) = R(6) = R(11) = R(30) = R(32) = 7$,

$R(5) = R(12) = R(21) = 4$, $R(4) = R(19) = R(20) = R(22) = R(26) = R(35) = 6$. Зададим вектор начальных условий:

$$V(0) = (7, 4, 9, 10, 7, 8, 5, 9, 5, 10, 2, 7, 1, 1, 5, 5, 1, 2, 3, 1, 2, 4, 6, 7, 8, 2, 3, 4, 1, 2, 3, 1, 2, 1, 1).$$

Произведя все необходимые вычисления, получаем следующую систему дифференциальных уравнений для доходов:

$$\left\{ \begin{array}{l}
\frac{dv_1(t)}{dt} = -6,7v_2(t) + 6,7v_3(t) + 72,6; \quad \frac{dv_2(t)}{dt} = -6,7v_2(t) + 6,7v_6(t) + 16,3; \\
\frac{dv_3(t)}{dt} = 20v_1(t) - 16v_3(t) + 6,7v_8(t) - 183,3; \quad \frac{dv_4(t)}{dt} = -6,7v_4(t) + 6,7v_9(t) + 44; \\
\frac{dv_5(t)}{dt} = -6,7v_5(t) + 6v_{12}(t) + 60,3; \quad \frac{dv_6(t)}{dt} = 20v_2(t) - 16v_6(t) + 6,7v_{14}(t) - 51,3; \\
\frac{dv_7(t)}{dt} = -6,7v_7(t) + 6v_{15}(t) + 48; \quad \frac{dv_8(t)}{dt} = 20v_3(t) - 16,7v_8(t) + 6v_{17}(t) - 188,3; \\
\frac{dv_9(t)}{dt} = 20v_4(t) - 16v_9(t) + 6,7v_{18}(t) + 13,6; \quad \frac{dv_{10}(t)}{dt} = -6,7v_{10}(t) + 6,7v_{19}(t) + 42,3; \\
\frac{dv_{11}(t)}{dt} = -6,7v_{11}(t) + 6v_{22}(t) + 42,3; \quad \frac{dv_{12}(t)}{dt} = 20v_5(t) - 16v_{12}(t) + 16v_{24}(t) + 28,6; \\
\frac{dv_{13}(t)}{dt} = -6v_{13}(t) + 6,7v_{25}(t) + 41,3; \quad \frac{dv_{14}(t)}{dt} = 20v_6(t) - 16,7v_{14}(t) + 6v_{27}(t) + 22; \\
\frac{dv_{15}(t)}{dt} = 20v_7(t) + 6,7v_{28}(t) - 142,7; \quad \frac{dv_{16}(t)}{dt} = -6,7v_{16}(t) + 6,7v_{29}(t) + 47; \\
\frac{dv_{17}(t)}{dt} = 20v_8(t) + 6,7v_{31}(t); \quad \frac{dv_{18}(t)}{dt} = 20v_9(t) - 16,7v_{18}(t) + 6v_{32}(t) + 100,7; \\
\frac{dv_{19}(t)}{dt} = 20v_{10}(t) - 16v_{19}(t) + 6,7v_{33}(t) - 33; \quad \frac{dv_{20}(t)}{dt} = -6,7v_{20}(t) + 6v_{34}(t) - 76,7; \\
\frac{dv_{21}(t)}{dt} = 2; \quad \frac{dv_{22}(t)}{dt} = -10v_{22}(t) - 116; \quad \frac{dv_{23}(t)}{dt} = 5; \quad \frac{dv_{24}(t)}{dt} = -10v_{24}(t) - 151; \\
\frac{dv_{25}(t)}{dt} = -6,7v_{17}(t) + 6,7v_{33}(t); \quad \frac{dv_{26}(t)}{dt} = 7; \quad \frac{dv_{27}(t)}{dt} = -10v_{27}(t) - 19; \\
\frac{dv_{28}(t)}{dt} = -10v_{27}(t) - 112; \\
\frac{dv_{29}(t)}{dt} = -6,7v_{29}(t) + 6,7v_{34}(t) + 48,7; \quad \frac{dv_{30}(t)}{dt} = -16,7v_{30}(t) + 6,7v_{35}(t) - 22; \\
\frac{dv_{31}(t)}{dt} = -6,7v_{31}(t) + 6,7v_{35}(t) + 22,7; \quad \frac{dv_{32}(t)}{dt} = -10v_{32}(t) - 134; \\
\frac{dv_{33}(t)}{dt} = 5; \quad \frac{dv_{34}(t)}{dt} = -10v_{34}(t) - 95; \quad \frac{dv_{35}(t)}{dt} = 10.
\end{array} \right.$$

Это система линейных неоднородных дифференциальных уравнений с постоянными коэффициентами. Решая ее с помощью пакета Mathematica, можно получить выражения для доходов, например, $v_1(k, t) = 5,6 + 18t + 4,2t^{128} + 2,13t^{203} + 8,24t^{218}$.

Опишем еще один способ нахождения ожидаемых доходов. От системы линейных неоднородных ДУ (2) можно перейти к системе разностных уравнений. Разбиваем временной промежуток $[0, T]$ сеткой $\{t_j\}_{j=1}^N$ с шагом h , т.е. $t_j = t_0 + jh$, $t_0 = 0$, $h = \frac{T}{N}$. Положим $\frac{dV_i(t_j)}{dt} = \frac{V_i(t_{j+1}) - V_i(t_j)}{h}$. Тогда получим

$$\text{разностную схему: } \begin{cases} V_i(t_{j+1}) = V_i(t_j) + Q_i(t_j)h + A(t_j)V_i(t_j)h, \\ t_j = t_0 + jh, \quad t_0 = 0, \quad h = \frac{T}{N}, \quad i = \overline{1, n}. \end{cases} \quad \text{Начальные условия имеют вид:}$$

$V_i(0) = 0$, $Q_i(0) = 0$. Тогда для каждого $t_j = t_0 + jh$ получаем систему линейных алгебраических уравнений, решая которых с помощью пакета математических вычислений Mathematica, получаем значения $V_i(t_0), V_i(t_1), \dots, V_i(t_s)$.

Пример 3. Рассмотрим замкнутую сеть со следующими параметрами: $n = 5$, $K = 10$, $h = 0.01$,

$T = 10$, $N = 1000$. Число ее состояний равно $l = 1001$. Переобозначим состояния от 1 до 1001. Пусть интенсивности обслуживания заявок в каждой СМО имеют вид:

$$\mu_1(t) = 1 + 2t, \quad \mu_2(t) = 1 + t, \quad \mu_3(t) = 1 + 5t, \quad \mu_4(t) = 1 + 3t, \quad \mu_5(t) = 1 + 8t.$$

Для каждого узла сетки составляем систему линейных алгебраических уравнений, решая которые получаем значения доходов в указанных точках. По ним можно построить графики функций $v_i(k, t)$. На рис. 2 представлен ожидаемый доход системы S_3 при начальном состоянии сети $k = (1, 2, 2, 1)$.

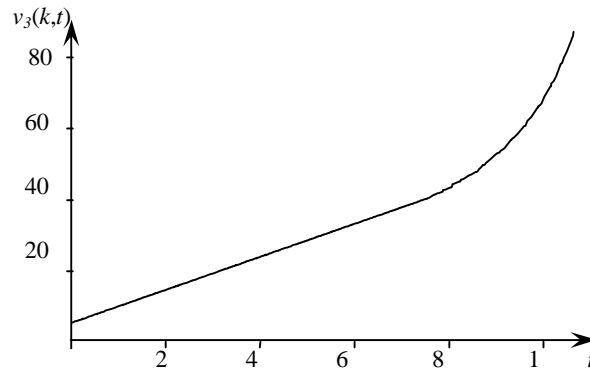


Рис. 2 График дохода для состояния сети $k = (1, 2, 2, 1)$

Литература

1. Матальцкий, М.А. О некоторых результатах анализа и оптимизации марковских систем с доходами и их применение. / М.А. Матальцкий // Автоматика и телемеханика. – 2009. – № 10. – С. 97 – 113.
2. Бахвалов, Н. С. Численные методы / Н.С. Бахвалов, Н.П. Жидков, Г.М. Кобельков. – М.: Наука, 1987. – 567 с.
3. Ершова, В.В. Импульсные функции. Функции комплексной переменной. Операционное исчисление / В.В. Ершова. – Минск.: Высшая школа, 1976. – 256 с.