

## ФУНКЦИЯ ПРЕДЕЛЬНЫХ ЦИКЛОВ ВТОРОГО РОДА ДЛЯ АВТОНОМНЫХ СИСТЕМ НА ЦИЛИНДРЕ

**Аннотация.** Разработанный нами ранее подход к решению проблемы оценки числа и локализации предельных циклов для автономных систем на плоскости с помощью вспомогательных функций Дюлака и Пуанкаре распространен на автономные системы дифференциальных уравнений с цилиндрической фазовой поверхностью.

Рассмотрены все принципиальные аспекты, отличные от классического подхода, касающиеся предельных циклов второго рода. Построение функций Дюлака и Пуанкаре в виде линейной комбинации некоторых базисных функций, в том числе и для однопараметрических семейств систем, линейно зависящих от параметра, проводится аналогично как и для динамических систем на плоскости. Нахождение вспомогательных функций сводится к решению задачи линейного программирования относительно коэффициентов рассмотренной линейной комбинации. Предложенный метод успешно апробирован на примерах однопараметрических семейств уравнений Абеля.

**1. Введение.** Рассмотрим автономную систему дифференциальных уравнений

$$\frac{du}{dt} = P(u, y), \quad \frac{dy}{dt} = Q(u, y), \quad (1)$$

в которой  $P, Q \in C^1(\Omega)$ ,  $\Omega \subseteq R^2$ , а также являются периодическими функциями  $u$  с периодом  $2\pi$ . В силу периодичности вместо фазовой плоскости  $(u, y)$  поведение траекторий системы (1) достаточно рассмотреть на круговом цилиндре  $\Omega_c = \{(u, y) : u \in [u_0, u_0 + 2\pi], y \in R\}$ , где возможны те и только те типы траекторий, что и для системы на плоскости [1, с. 219].

Однако следует различать замкнутые траектории и контуры, не охватывающие и охватывающие цилиндр, в частности, предельные циклы соответственно первого и второго рода [2, с. 466; 3, с. 35]. Так, для предельных циклов первого рода системы (1) также применим метод модифицированных функций Дюлака [4] и различные пути его реализации, разработанные в работах [5–11] для оценки числа и локализации предельных циклов структурно устойчивой системы на плоскости. Кроме того, можно использовать представленные в работах [12, 13] алгоритм построения и метод исследования функции предельных циклов (Андропова-Хопфа) однопараметрических семейств систем на плоскости. Однако при изучении предельных циклов второго рода системы (1) возникают некоторые отличительные особенности, связанные с построением функций Дюлака и Пуанкаре, изучение которых является целью настоящей работы.

**2. Обобщенный критерий Дюлака для предельных циклов второго рода.** Так как в настоящей работе изучаются лишь предельные циклы второго рода, то в дальнейшем естественно рассматривать систему (1) только в кольцеобразной области (кольце)  $D$ , охватывающей цилиндр  $\Omega_c$  и удовлетворяющей следующим условиям (i)  $D = \{(u, y) : u \in [u_0, u_0 + 2\pi], \gamma_1 = \gamma_1(u) \leq y \leq \gamma_2 = \gamma_2(u), \gamma_1(u_0) = \gamma_1(u_0 + 2\pi), \gamma_2(u_0) = \gamma_2(u_0 + 2\pi)\}$ , причем функции  $\gamma_1$  и  $\gamma_2$  задают непересекающиеся кривые ( $\gamma_1 < \gamma_2$ ).

(ii) В области  $D$  нет особых точек системы (1).

**Определение 1.** Пусть  $X = (P, Q)$  – векторное поле, задаваемое системой (1) в области  $D \subset \Omega_c$ . Функция  $B \in C^1(D)$ , для которой  $\text{div}(BX)$  не изменяет знак в  $D$ , а кривая  $\text{div}(BX) = 0$  не содержит предельных циклов, называется функцией Дюлака системы (1) в области  $D$ .

Тогда по критерию Дюлака в случае существования такой функции  $B$  система (1) в рассматриваемой области  $D$  может иметь не более одного предельного цикла второго рода [1, с. 222].

Теперь рассмотрим новый подход, являющийся обобщением критерия Дюлака.

**Определение 2.**  $2\pi$ -периодическая по  $u$  функция  $\Psi(u, y) \in C^1(D)$  называется функцией Дюлака системы (1) в области  $D$ , если существует действительное число  $k \neq 0$  такое, что в  $D$  выполняется неравенство

$$\Phi := k\Psi \text{div}X + \frac{\partial \Psi}{\partial u}P + \frac{\partial \Psi}{\partial y}Q > 0 \text{ } (< 0). \quad (2)$$

Отметим ряд ключевых свойств, вытекающих из определения 2 и результатов работы [14].

**Лемма 1.** Если  $\Psi$  является функцией Дюлака системы (1) в области  $D$  и  $W := \{(u, y) \in D : \Psi(u, y) = 0\}$ , то

1.  $B := |\Psi|^{\frac{1}{k}}$  представляет собой функцию Дюлака в классическом варианте в каждой из подобластей  $D$ , где  $\Psi$  является положительной или отрицательной.
2. траектории системы (1) при встрече с множеством  $W$  пересекают его трансверсально.
3. множество  $W$  представляет собой кривую, ветви которой не пересекаются друг с другом.
4. предельные циклы системы (1), целиком расположенные в  $D$ , не пересекают кривую  $W$ .

**Замечание 1.** Из леммы 1 следует, что множество  $W$  может состоять из двух непересекающихся подмножеств, представляющих собой незамкнутые кривые  $W_{nc}$  и овалы, охватывающие цилиндр  $W_{cs}$ . При этом  $W$  отделяет подобласти области  $D$ , где  $\Psi > 0$  от подобластей, где  $\Psi < 0$ .

**Замечание 2.** Принципиальное преимущество предложенного подхода к оценке числа предельных циклов перед классическим критерием Дюлака заключается в отсутствии необходимости заранее проводить локализацию предельных циклов, поскольку она следует из топологического анализа кривых множества  $W$ .

Следующий результат является уточнением обобщенного критерия Дюлака для области  $D$ , приведенного нами в работе [14].

**Теорема 1.** Пусть  $\Psi$  является функцией Дюлака системы (1) в области  $D$ , удовлетворяющей условиям (i) и (ii). При этом множество  $W$  состоит из  $s$  овалов  $w_1, w_2, \dots, w_s$ , охватывающих цилиндр, и разбивает  $D$  на  $s+1$  кольцо  $\gamma_1 < w_1 < w_2 < \dots < w_s < \gamma_2$ . Тогда при отрицательном  $k$  система (1) имеет в каждом из  $s-1$  кольца между соседними овалами точно один предельный цикл второго рода, а всего система в области  $D$  может иметь не более  $s+1$  таких предельных циклов (по одному циклу может быть между  $\gamma_1$  и  $w_1$ , а также между  $\gamma_2$  и  $w_s$ ).

**Доказательство.** Не теряя общности, можем считать, что  $\Phi > 0$  в  $D$ . Тогда на каждом из  $s$  овалов множества  $W$ , разбивающих область  $D$  на  $s+1$  кольцо, в соответствии с леммой 1 производная  $\frac{d\Psi}{dt} > 0$ . Таким образом, любая траектория системы (1) при возрастании времени может пересечь любой из указанных овалов только в направлении из кольца, где  $\Psi < 0$ , в кольцо, где  $\Psi > 0$ . С другой стороны из (2) имеем

$$\operatorname{div} X = \frac{\Phi - \frac{d\Psi}{dt}}{k\Psi}. \quad (3)$$

Поэтому, если в каком-то из колец существует предельный цикл  $\Gamma$  периода  $T$ , то на нем из (3) получаем

$$\int_{\Gamma} \operatorname{div} X dt = \int_0^T \frac{1}{k\Psi} \left( \Phi - \frac{d\Psi}{dt} \right) dt = \int_0^T \frac{\Phi}{k\Psi} dt. \quad (4)$$

В силу наших предположений и условия (ii) равенство (4) обеспечивает существование точно одного устойчивого предельного цикла второго рода в каждом внутреннем кольце, где  $\Psi > 0$ , и точно одного неустойчивого предельного цикла второго рода в каждом внутреннем кольце, где  $\Psi < 0$ . Следовательно, система (1) за счет внутренних колец имеет по крайней мере  $s - 1$  предельных циклов второго рода. Еще по одному такому предельному циклу может быть в крайних кольцах (между  $\gamma_1$  и  $w_1$ , а также между  $\gamma_2$  и  $w_s$ ). То есть у системы (1) в области  $D$  существует всего не более  $s + 1$  предельных циклов.

**Замечание 3.** При  $k \geq 0$ , а также при  $k < 0$ , если  $s = 0$ , теорема 1 представляет собой классический критерий Дюлака.

**Следствие.** Если в кольце, где  $\Psi > 0$  ( $\Psi < 0$ ), существует предельный цикл второго рода, то он является устойчивым (неустойчивым) при  $k \operatorname{sign}(\Psi\Phi) < 0$  ( $k \operatorname{sign}(\Psi\Phi) > 0$ ).

**Замечание 4.** В определении 2 условие (2) можно ослабить, но дополнительно потребовать, что  $\Phi$  не равняется тождественно нулю, и кривая  $\Phi = 0$  не содержит предельного цикла второго рода системы (1) [11].

Аналогично случаю системы на плоскости, при таком подходе в замкнутой ограниченной области  $D$  функцию  $\Psi(u, y)$  для системы (1) удобно искать в виде линейной комбинации заданных базисных функций  $\Psi_j(u, y)$ :

$$\Psi = \Psi(u, y, C) = \sum_{j=1}^n C_j \Psi_j(u, y), \quad C_j = \text{const}, \quad C = (C_1, \dots, C_n). \quad (5)$$

Тогда функция  $\Phi(u, y)$  также является аналогичной линейной комбинацией известных функций  $\Phi_j$ :

$$\Phi = \Phi(u, y, C) = \sum_{j=1}^n C_j \Phi_j(u, y). \quad (6)$$

В отличие от полиномиальных систем на плоскости, когда базисные функции  $\Psi_j(x, y)$  из (5) брались мономерами  $x^{r(j)}y^{s(j)}$ ,  $0 \leq r(j) + s(j) \leq p$ ,  $j = 1, \dots, n$  [5–9], учитывая периодичность функций по  $u$ , для системы (1) функцию  $\Psi(u, y)$  будем строить в виде

$$\Psi = \sum_{i=1}^{n_0+1} y^{i-1} \left( \sum_{l=1}^{m_0} a_{il} \cos((l-1)u) + \sum_{l=1}^{m_0} b_{il} \sin((l-1)u) \right). \quad (7)$$

Объединив коэффициенты

$$C_j = \begin{cases} C[(i-1)m_0 + l] = a_{il}, \\ C[(i-1)m_0 + l + m_0(n_0 + 1)] = b_{il}, \end{cases}$$

в один массив длины  $n = 2m_0(n_0 + 1)$ , удобно искать функцию  $\Psi$  вида (7), используя сеточную задачу линейного программирования [6, 8]

$$L \rightarrow \max, \sum_{j=1}^m C_j \Phi_j(u_p, y_p) - L \geq 0, |C_j| \leq 1, \quad (8)$$

на сетке узлов  $(u_p, y_p), p = 1, \dots, N_0$ , взятой в области  $D$ . Затем алгебраическими методами строго подтверждаем, что  $\Psi$  является функцией Дюлака системы (1) в области  $D$ , и применяем теорему 1.

**3. Построение и исследование функции предельных циклов второго рода.** Рассмотрим теперь систему (1)

$$\frac{du}{dt} = P(u, y, a), \quad \frac{dy}{dt} = Q(u, y, a), \quad (9)$$

зависящую от скалярного параметра  $a \in I \subset R$  для  $(u, y) \in D \subset \Omega_c$ .

Наша главная цель состоит в использовании зависимости системы (9) от параметра для получения точной оценки и локализации предельных циклов второго рода и определения их кратности. Если параметр  $a$  рассматривать как дополнительную фазовую переменную, то из (9) можно получить соответствующую расширенную систему

$$\frac{du}{dt} = P(u, y, a), \quad \frac{dy}{dt} = Q(u, y, a), \quad \frac{da}{dt} = 0. \quad (10)$$

В соответствии с [12, 13] предположим, что эта система имеет инвариантное многообразие в виде

$$a = m(u, y), \quad (11)$$

состоящее из предельных циклов системы (9), а также существует в фазовой плоскости гладкий отрезок

$$\mathcal{S} := \{(u, y) \in \Omega_c : u = s(y), y_0 \leq y \leq y_1, \}$$

который все предельные циклы семейства (11) пересекают трансверсально.

**Определение 3.** Если различные предельные циклы  $L(y)$  семейства (11) пересекают отрезок  $\mathcal{S}$  в различных точках  $(s(y), y)$ , то мы можем ввести функцию  $l: [y_0, y_1] \rightarrow R$  следующим образом

$$l(y) := m(s(y), y),$$

которая однозначным образом ставит в соответствие предельному циклу  $L(y_i)$ , пересекающему  $\mathcal{S}$  в точке  $(s(y_i), y_i)$ , значение параметра  $a_i$ . Такая функция  $a = l(y)$  называется функцией предельных циклов второго рода системы (9) [13].

Если параметр  $a$  поворачивает векторное поле системы (9) в  $\Omega_c$ , то есть справедливо неравенство

$$(P)'_a Q - P(Q)'_a \geq 0 (\leq 0), \quad (12)$$

которое не является тождеством на любом предельном цикле системы (9), принадлежащем многообразию (11), то функция  $l(y)$  совпадает с функцией предельных циклов Андронова-Хопфа [12].

**Замечание 5.** Условие (12) означает, что предельные циклы системы (9) при изменении параметра  $a$  изменяют свое положение, но при этом не пересекаются при различных значениях параметра [1, с. 225].

Алгоритм построения функции предельных циклов второго рода  $l(y)$  системы (9), вычисляющий для заданного  $y \in D(l)$  соответствующее значение параметра  $a = l(y)$ , полностью аналогичен представленному в работе [13] для системы на плоскости, основанному на использовании метода Ньютона к отображению Пуанкаре и представляющему собой метод продолжения по параметру  $y_i$ .

Результаты численных расчетов функции  $l(y)$  не всегда надежны в том плане, что могут не учитывать тонкую структуру ее поведения, например, в окрестности пары очень близких экстремумов. Ниже мы покажем, как проверять достоверность поведения функции  $l(y)$  в окрестности точки простого экстремума и на промежутке монотонности.

Для этого функция  $l(y)$ ,  $y \in J = [y_0, y_1]$ , например с помощью метода наименьших квадратов аппроксимируется полиномом или сплайн-функцией  $l_p(y)$  подходящей степени. Функция  $l_p(y)$  дает возможность приближенно найти области возрастания и убывания функции  $l(y)$ . Для этого разбиваем отрезок  $J$  на перекрывающиеся друг друга на своих концах отрезки  $J_v$  двух типов: 1) отрезки, соответствующие строго монотонному поведению функции  $l(y)$ , 2) отрезки, содержащие критические точки  $l(y)$ , которые соответствуют кратным предельным циклам. Здесь мы ограничимся изучением критических точек при  $l''(y) \neq 0$ .

Рассмотрим сначала один из монотонных участков  $J_v$  функции  $l = l(y)$ , соответствующий грубому поведению системы (9).

**Теорема 2.** Пусть для системы (9) при всех  $a \in I = [a_1; a_2]$  выполняются условия:

- 1) параметр  $a$  поворачивает поле в области  $D$ ;
- 2) существуют функции  $C_j(a)$ ,  $j = 1, \dots, n$ , а также функция

$$\Psi = \sum_{j=1}^n C_j(a) \Psi_j(u, y) \quad (13)$$

такие, что функция

$$\Phi(u, y, a) = \sum_{j=1}^n C_j(a) \Phi_j(u, y, a) > 0 \quad (u, y) \in D_v = 2\pi \times J_v. \quad (14)$$

Тогда, если семейство предельных циклов при  $a \in I$  заполняет кольцеобразную область  $D_v \subset D$ , то она соответствует монотонной функции  $l(y)$ , и система (9) при каждом значении  $a \in I$  имеет в области  $D_v$  точно один предельный цикл второго рода.

**Теорема 3. (Бендиксона-Дюлака)** Пусть для системы (9) при всех  $a \in I = [a_1; a_2]$  выполняются условия теоремы 2. Тогда, если траектории системы (9) при увеличении времени входят через границу  $\partial D_v$  извне вовнутрь области  $D_v$  (или наоборот), то в области  $D_v$  имеется точно один устойчивый (неустойчивый) предельный цикл второго рода системы (9).

Более трудоемким является доказательство простоты точек экстремума, так как в них система (9) структурно неустойчива, и подходы, использовавшиеся для монотонных участков функции  $l(y)$ , соответствующих грубым системам, в этом случае не работают. Учитывая топологическую эквивалентность цилиндра  $\Omega_c$  системы (1) и кольцеобразной области системы на плоскости, здесь воспользуемся результатами работы [4], которые при соответствующих изменениях аналогично доказываются для рассматриваемого случая:

**Теорема 4.** Система (9) не имеет предельных циклов второго рода кратности три и выше тогда и только тогда, когда система

$$\frac{du}{dt} = P(u, y, a), \quad \frac{dy}{dt} = Q(u, y, a), \quad \frac{dz}{dt} = \operatorname{div} X, \quad \frac{dw}{dt} = e^z H_2 \quad (15)$$

не имеет предельных циклов второго рода. Здесь

$$H_2 = \frac{\partial}{\partial y} \left( \frac{PH_1}{H} \right) - \frac{\partial}{\partial x} \left( \frac{QH_1}{H} \right), \quad H_1 = \operatorname{div} X, \quad H = P^2 + Q^2, \quad (16)$$

функция  $w(u, y, a) \in C^1(D)$  является  $2\pi$ -периодической по  $u$ .

Если для системы (15) в качестве функции Пуанкаре [13] выбрать функцию  $V = \Psi(u, y)e^z + \alpha w$ ,  $\alpha \in R$ ,

$$\frac{dV}{dt} = \left( \Psi \operatorname{div} X + \frac{d\Psi}{dt} \right) e^z + \alpha H_2 e^z = e^z \left( \Psi \operatorname{div} X + \frac{d\Psi}{dt} + \alpha H_2 \right),$$

то отсутствие в области  $D_v$  предельных циклов второго рода кратности выше двух у системы (9) сводится к выполнению условия

$$\Psi \operatorname{div} X + \frac{d\Psi}{dt} + \alpha H_2 > 0, \quad (u, y) \in D_v, \quad a \in I. \quad (17)$$

**Теорема 5.** Пусть система (9) при всех  $a \in I = [a_1, a_2]$  удовлетворяет условиям:

- 1) параметр  $a$  поворачивает поле в области  $D_v$ ;
- 2) существуют функции  $C_j(a)$ ,  $j = 1, \dots, n+1$ , а также функция (13) такие, что функция

$$\Phi = \sum_{j=1}^n C_j(a) \Phi_j(u, y, a) + C_{n+1}(a) H_2(u, y, a) > 0, \quad (u, y) \in D_v, \quad (18)$$

где  $C_{n+1}(a) > 0 (< 0)$ , и все рассматриваемые функции имеют необходимую гладкость;

- 3) система (9) при  $a = a_1(a_2)$  имеет в области  $D_v$  два предельных цикла, а при  $a = a_2(a_1)$  она не имеет предельных циклов в области  $D_v$ .

Тогда система (9) имеет в области  $D_v$  не более двух предельных циклов.

Доказательство вытекает из теоремы 4.

**Лемма 2.** Если  $P(u, y, a) > 0$  в области  $D_v$ , то систему (9) можно записать в эквивалентной форме

$$\frac{dy}{dt} = \frac{Q(u, y, a)}{P(u, y, a)} = R(u, y, a), \quad \frac{du}{dt} = 1, \quad (19)$$

для которой ее предельный цикл второго рода  $\Gamma$  имеет кратность, равную:

- 1) единице при  $h_1 = \int_0^{2\pi} \frac{\partial R}{\partial y} du \neq 0$ ,
- 2) двум при  $h_1 = 0$ ,  $h_2 = \int_0^{2\pi} \frac{\partial^2 R}{\partial y^2} \exp \left( \int_0^{2\pi} \frac{\partial R}{\partial y} du \right) du \neq 0$ .

Для системы (9) справедлива теорема 5, если в качестве  $H_1$  взять  $\frac{\partial R}{\partial y}$ , а в качестве  $H_2$  положить  $\frac{\partial^2 R}{\partial y^2}$  [16].

Таким образом, изучение поведения функции предельных циклов  $l(y)$  будет проводиться нами с помощью построения функций  $\Psi$  вида (13), в каждой области  $D_v$  удовлетворяющих или условию (14) или условию (18).

Для выбора области  $D_v$ , соответствующей отрезку  $J_v = [\alpha, \beta]$  из области определения функции  $l(y)$ , как и в случае систем на плоскости [12], используя отображение Пуанкаре, приближенно находим  $l(\alpha) \approx a_1$ ,  $l(\beta) \approx a_2$ ,  $a_1 < l(\alpha)$ ,  $a_2 > l(\beta)$ . Затем однопараметрическое семейство систем (9) "погрузим" в двухпараметрическое семейство систем

$$\frac{du}{dt} = P(u, y) - \mu Q(u, y), \quad \frac{dy}{dt} = Q(u, y) + \mu P(u, y), \quad (20)$$

в котором параметр  $\mu$  строго поворачивает поле при  $(u, y) \neq (0, 0)$ . Приближенно найдем предельные циклы  $\Gamma_i$ ,  $i = 1, 2$ , системы (20) при  $a = a_i$ ,  $\mu = \mu_i$ , проходящие соответственно через точки  $y = c < \alpha$ ,  $u = 0$  и  $y = b > \beta$ ,  $u = 0$ . Они существуют, если значение  $c$  достаточно близко к  $\alpha$ , а  $b$  — к  $\beta$ . При сохранении определенной точности вычислений кривые  $\Gamma_1$  и  $\Gamma_2$  являются трансверсальными системы (9) соответственно при  $a = a_1$ ,  $a = a_2$  и образуют кольцеобразную область  $D_v$ , в которой находятся все предельные циклы системы (9), проходящие через точки  $(0, y_0)$ ,  $y_0 \in J_v$ . В зависимости от вида и взаимного расположения предельных циклов, соответствующих функции  $l(y)$ , области  $D_v$  можно выбирать и без применения семейства (20).

Пусть по численному прогнозу функция  $l(y)$  должна возрасти на отрезке  $J_v = [\alpha, \beta]$ , и это мы должны подтвердить строго алгебраическими методами. Для применения теоремы 2 есть два пути. В первом случае, выбрав в области  $D_v$  сетку, с помощью решения соответствующей задачи (8) численно находим коэффициенты  $C_j(a_i)$  функции Дюлака  $\Psi$  вида (13) для каждого значения  $a_i = a_1 + h \cdot i$ ,  $i = \overline{0, l}$ ,  $h = (a_2 - a_1)/l$ , чтобы выполнялось неравенство (2). Затем по значениям  $C_j(a_i)$  строим сглаживающие многочлены  $C_j(a)$  подходящей степени на отрезке  $[a_1, a_2]$ . Если построенная таким образом функция  $\Phi(x, y, a)$  удовлетворяет условию (14), то на основании теоремы 2 получаем доказательство возрастания функции  $l(y)$  на отрезке  $[\alpha, \beta]$ .

Вторая возможность для применения теоремы 2 основана на следующем утверждении.

**Теорема 6.** Пусть для параметрического семейства систем (9), линейно зависящего от параметра  $a \in I = [a_1, a_2]$  выполняются условия:

- 1) промежуток  $I$  не содержит критических значений параметра  $a = l(y)$  ( $l'(y) \neq 0$ );
- 2) существуют функции  $C_j(a)$ ,  $j = 1, \dots, n$ , а также (13) такие, что функция (14) удовлетворяет неравенствам

$$\Phi(u, y, a_1) > 0, \Phi(u, y, a_2) > 0, \quad (u, y) \in D_v = 2\pi \times J_v. \quad (21)$$

Тогда  $\Psi(u, y, a)$  является функцией Дюлака семейства систем (9) в области  $D_v$  при всех значениях  $a \in I$ .

Доказательство теоремы непосредственно следует из равенства

$$\Phi(u, y, a) = (a_2 - a)\Phi(u, y, a_1) + (a - a_1)\Phi(u, y, a_2). \quad (22)$$

Выполнение неравенств (21) также сводится к решению сеточной задачи линейного программирования

$$L \rightarrow \max, \quad \sum_{j=1}^m C_j \Phi_j(u_p, y_p, a_1) - L \geq 0, \quad \sum_{j=1}^m C_j \Phi_j(u_p, y_p, a_2) - L \geq 0, \quad |C_j| \leq 1, \quad (23)$$

где число ограничений в узлах сетки удвоено по сравнению с задачей (8). Таким образом для всех  $a \in I$  существует одна и та же функция  $\Psi$  в области  $D_v$ , по которой и производится оценка числа предельных циклов. На практике такой подход более эффективен, чем использование сглаживания.

Теперь пусть по численному прогнозу функция  $l(y)$  имеет на отрезке  $[\alpha_1, \beta_1]$  одну точку экстремума, и мы должны подтвердить это алгебраически. Сначала по выше описанной процедуре убедимся в справедливости теоремы 2 на соседних монотонных отрезках  $[\alpha, \beta]$  и  $[\alpha_2, \beta_2]$ ,  $\alpha_1$  выбираем достаточно близкое к  $\beta$ , а  $\beta_1$  – к  $\alpha_2$ , причем  $\alpha_1 < \beta < \alpha_2 < \beta_1$ .

При построении функции Пуанкаре  $V$  для применения теоремы 5 в окрестности точки экстремума, также как и в предыдущем случае, есть два пути. Можно выбрать в области  $D_v$  сетку и при каждом значении  $a_i = a_1 + h \cdot i$ ,  $i = \overline{0, l}$ ,  $h = (a_2 - a_1)/l$  на отрезке  $[a_1, a_2]$ ,  $a_1 \approx l(\alpha_1)$ ,  $a_2 \approx l(\beta_1)$  с помощью решения соответствующей задачи (8) численно найти коэффициенты  $C_j(a_i)$ , при которых выполняется неравенство (17). По найденным значениям  $C_j(a_i)$  строим сглаживающие многочлены подходящей степени  $C_j(a)$ . Если полученная функция  $\Phi(u, y, a)$  удовлетворяет условию (18), то в силу теоремы 5 функция  $l(y)$  на отрезке  $[\alpha_1, \beta_1]$  имеет единственную точку экстремума.

При линейной зависимости  $P(u, y, a)$ ,  $Q(u, y, a)$  и  $H_2(u, y, a)$  от параметра  $a \in I = [a_1, a_2]$  можно воспользоваться также как и в предыдущем случае соотношениями (21) и (22), только вместо функции  $\Phi$  из (14) рассматривать функцию (18).

**4. Уравнение Абеля.** Как известно [15], одна из ограниченных версий 16-й проблемы Гильберта посвящена уравнению Абеля вида

$$\frac{dy}{du} = y^n + \sum_0^{n-1} R_i(u)y^i, \quad y \in R, u \in [0; 2\pi],$$

где  $R_i(u)$  являются непрерывными  $2\pi$ -периодическими функциями. Задача заключается в нахождении верхней границы для числа предельных циклов данного уравнения, которая выражается только через  $n$ . Доказано, что при  $n \leq 3$  число предельных циклов не превосходит  $n$ . При  $n = 4$  уравнение Абеля может иметь сколь угодно много предельных циклов. В связи с этим накладывают дополнительное требование на его коэффициенты и рассматривают  $R_i$  в виде тригонометрических полиномов степени не выше  $m$ . Однако и в этом случае проблема не решена даже при  $m = 1$ . Поэтому в работе [17] исследовались предельные циклы уравнения Абеля вида

$$\frac{dy}{du} = (a_1 \cos u + a_2 \sin u + a_3)y + (b_1 \cos u + b_2 \sin u + b_3)y^2 + (c_1 \cos u + c_2 \sin u + c_3)y^3, \quad (24)$$

$a_i, b_i, c_i \in R$ , в котором при  $a_1 = a_2 = a_3 = 0$  для решения  $y = 0$  вычислены три первые ляпуновские величины, которые определяют условия центра. Эти результаты подтолкнули нас рассмотреть однопараметрическое уравнение вида (24) с тремя предельными циклами.

**Пример.** Покажем эффективность наших подходов к исследованию предельных циклов второго рода на примере уравнения (24) при  $a_1 = a_2 = 0$ ,  $a_3 = a$ ,  $b_1 = 0.5$ ,  $b_2 = -1$ ,  $b_3 = -0.006$ ,  $c_1 = -3$ ,  $c_2 = -2$ ,  $c_3 = 0.7$ . В этом случае функция  $H_2 = 2R_2 + 6R_3y$ , и параметр  $a$  поворачивает поле как на верхнем полуцилиндре  $y > 0$  так и на нижнем полуцилиндре  $y < 0$ . Все вычисления проводились в компьютерной системе "Mathematica". Для верхнего полуцилиндра с помощью предложенного метода [13]

на отрезке  $[0.01; 0.4]$  приближенно построена функция предельных циклов второго рода, принимающая после аппроксимации по методу наименьших квадратов вид

$$l_8(y) = -0.0000004 + 0.0600655y - 0.763151y^2 + 3.40977y^3 - 6.3235y^4 + 1.44336y^5 + \\ + 16.1594y^6 - 29.1735y^7 + 17.0888y^8.$$

Она возрастает при  $y \in [0; 0.0600164]$  и  $y \in [0.232573; +\infty)$ , убывает при  $y \in [0.0600164; 0.232573]$ ,  $A(0.0600164, 0.00151251)$  – точка максимума,  $B(0.232573, -0.0003042)$  – точка минимума (рис. 1).

Подтверждение поведения функции  $l(y)$  начнем с исследования монотонных участков на примере отрезка  $I = [0.0009; 0.001]$ , которому соответствует два промежутка возрастания и один промежуток убывания. Таким образом функция  $l_8(y)$  для всех  $a \in I$  дает прогноз существования трех предельных циклов у рассматриваемого уравнения в кольце  $D_v$  при  $J_v = [0.0184; 0.37]$ . Для его проверки в кольце  $D_v$  для всех  $a \in I$  построена функция Дюлака  $\Psi$  вида (7) при  $n_0 = 6$ ,  $m_0 = 5$ ,  $k = -0.8$ . Поскольку соответствующая функция (14) линейно зависит от параметра  $a$ , то ее положительность

достигалась с помощью выполнения условий (21) и (22) за счет решения задачи линейного программирования (23) на сетке с равномерным количеством узлов  $n_u = 45$  вдоль оси  $u$  и  $n_y = 15$  вдоль оси  $y$ . Построенная функция Дюлака в  $D_v$  определяет три кольца, в каждой из которых в соответствии с теоремой 2 уравнение имеет точно один предельный цикл. На рис. 2 изображены три предельных цикла при  $a = 0.001$ , светлые и темные полосы соответствуют кольцам, где  $\Psi > 0$  и  $\Psi < 0$ . Следовательно, получаем подтверждение поведения функции  $l(y)$  на всех трех промежутках монотонности, соответствующих выбранному отрезку  $I$ . Поведение функции  $l(y)$  на других монотонных участках подтверждается аналогично. Конечно, легче строить функцию  $\Psi$  в кольце  $D_v$ , содержащей два или один промежуток монотонности, соответствующий отрезку  $I$ .

Далее исследование поведения функции  $l(y)$  продолжим для доказательства простоты её точек экстремума с помощью теоремы 5 на примере точки максимума  $A$ . Сначала за счет решения задачи линейного программирования (8) построили функции Дюлака вида (7) для  $a = 0.0015$  и  $a = 0.0016$  и с их помощью убедились в существовании соответственно точно одного и трех предельных циклов уравнения в кольце  $D_v$  при  $J_v = [0.02; 0.4]$ . Затем для проверки точки  $A$  в кольце  $D_v$ , где  $J_v = [0.02; 0.13]$ , для всех  $a \in I = [0.0015; 0.0016]$  построена функция Пуанкаре  $V$ , где  $\Psi$  имеет вид (7) при  $n_0 = 6$ ,  $m_0 = 5$ ,  $k = 1$ . Поскольку соответствующая функция (18) линейно зависит от параметра  $a$ , то ее положительность также достигалась с помощью выполнения условий (21) и (22) за счет решения задачи линейного программирования (23) на сетке с равномерным количеством узлов  $n_u = 43$  вдоль оси  $u$  и  $n_y = 11$  вдоль оси  $y$ . Построенная функция Пуанкаре на основании теоремы 5 позволяет сделать вывод о существовании у данного уравнения в окрестности  $A$  не более двух предельных циклов. Поведение функции  $l(y)$  в окрестности точки минимума  $B$  подтверждается аналогично.

Подведем итоги оценки числа предельных циклов второго рода  $N(a)$  рассмотренного уравнения Абеля на верхнем полуцилиндре:

при  $a \in (0; -0.0003042)$  имеем  $N = 0$ ,

при  $a \approx -0.0003042$  имеем  $N = 1$  (двукратный полуустойчивый предельный цикл),

при  $a \in (-0.0003042; 0)$  имеем  $N = 2$ ,

при  $a \in (0; 0.00151251)$  имеем  $N = 3$

при  $a \approx 0.00151251$  имеем  $N = 2$  (один грубый и один двукратный полуустойчивый предельный цикл),

при  $a \in (0.00151251; 0.0025)$  имеем  $N = 1$ .

Аналогично проводится построение и исследование функции  $l(y)$  на нижнем полуцилиндре рассмотренного уравнения Абеля.

### Литература.

1. Баутин Н.Н., Леонтович Е.А. Методы и приемы качественного исследования динамических систем на плоскости. М., 1976.
2. Андронов А.А., Витт А.А., Хайкин С.Э. Теория колебаний. М., 1981.
3. Барбашин Е.А., Табуева В.А. Динамические системы с цилиндрическим фазовым пространством. М., 1969.
4. Черкас Л.А. Функция Дюлака полиномиальных автономных систем на плоскости // Дифференц. уравнения. 1997. Т. 33, №5. С.689 – 699.
5. Гринь А.А., Черкас Л.А. Функция Дюлака для систем Лъенара // Труды Института математики НАН Беларуси. 2000. Т. 4. С.29 – 38.

6. Черкас Л.А., Гринь А.А. Алгебраические аспекты нахождения функции Дюлака для полиномиальных автономных систем на плоскости // Дифференц. уравнения. 2001. Т.37, №3. С.384 – 390.
7. Черкас Л.А., Гринь А.А. Функции Дюлака и 16-я проблема Д. Гильберта для некоторых полиномиальных семейств систем Льенара // Вестник ГрГУ им. Я. Купалы. 2001. Серия 2. №2. С. 7–17.
8. Черкас Л.А. Точная оценка числа предельных циклов автономных систем на плоскости // Дифференц. уравнения. 2003. Т. 39, №6. С.759 – 768.
9. Черкас Л.А. Оценка числа предельных циклов с помощью критических точек условного экстремума // Дифференц. уравнения. 2003. Т. 39, №10. С.1334 – 1342.
10. Черкас Л.А., Гринь А.А. Сплайн-аппроксимации в задаче оценки числа предельных циклов автономных систем на плоскости // Дифференц. уравнения. 2006. Т.42, №2. С.213 – 220.
11. Гринь А.А. Редукция к трансверсальности кривых в задаче построения функций Дюлака-Черкаса // Дифференц. уравнения. 2006. Т.42, №6. С.840 – 843.
12. Гринь А.А., Черкас Л.А. Экстремумы функции Андронова-Хопфа полиномиальной системы Льенара // Дифференц. уравнения. 2005. Т.41, №1. С.50 – 60.
13. Cherkas L.A., Grin A.A., Schneider K.R. On the approximation of the limit cycles function // Electronic Journal of Qualitative Theory of Differential Equations. 2007. №28. P.1 – 11; <http://www.math.u-szeged.hu/ejqtde/>.
14. Черкас Л.А., Гринь А.А. Функция Дюлака для динамических систем на цилиндре // Вестник ГрГУ им. Я. Купалы. 2007. Серия 2. №2. С. 3–8.
15. Ilyashenko Y. Centennial history of Hilbert's 16th problem, Bulletin of the AMS. 2002. Vol. 39. №3. P. 301 - 354.
16. Черкас Л.А., Гринь А.А. Об использовании производных отображения Пуанкаре для оценки числа предельных циклов // Вестник ГрГУ им. Я. Купалы. 2006. Серия 2. №3(46). С. 3–10.
17. Alvarez M.J., Gasull A., Giacomini H. A new uniqueness criterion for the number of periodic orbits of Abel equations // Journal of Differential Equations. 2007. №234. P.161 – 176.